BEST AVAILABLE COPY

PAT-NO:

JP411313786A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 11313786 A

TITLE:

ROTARY BRUSH DEVICE AND ELECTRIC EQUIPMENT USING

THE

SAME

PUBN-DATE:

November 16, 1999

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

NISHIMURA, HIROSHI

N/A

HAYASHI, SEIZO

N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

N/A

APPL-NO:

JP11094676

APPL-DATE:

April 1, 1999

INT-CL (IPC): A47L009/00, A47L009/04, A47L009/28

ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To miniaturize an electric equipment provided with a rotary brush device, to make it light in weight and to make the handling operability improvable.

SOLUTION: This device is provided with a cylindrical body la provided with at least a brush 2 on the peripheral surface, a motor 4 disposed inside the cylindrical body 1 and composed of a rotor 7 and a stator 8 and a speed reduction device 3 for decelerating the rotation of the motor 4 and rotating the cylindrical body 1a. Then, the motor 4 is disposed on one end side of the

cylindrical body 1a and the speed reduction device 3 is disposed on the other end side of the cylindrical body 1a.

COPYRIGHT: (C)1999,JPO

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 許出顧公閱番号

特開平11-313786

(43)公開日 平成11年(1999)11月16日

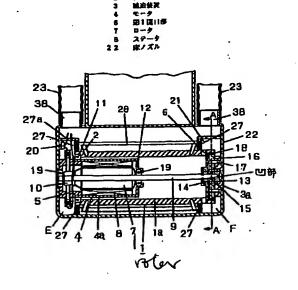
(51) IntCl* A 4 7 L 9/			FI A47L	9/ 00 9/ 04			A A	٠.
9/ 9/		charles D	Land Charles	9/28	ΟĪ	·	L J K	最終質に絞く
(21)出願番号 (22)出願日 (31)優先権主張(32)優先日 (33)優先権主張(特顯平11-94676 平成11年(1999)4月1日 登号 09/055020 1998年4月3日 国 米国(US)		未請求 請求 (71)出國人 (72)発明者 (72)発明者 (74)代理人	0000050 松大西村阪菜 板 大庭林大庭林大庭森	21 器產業市 博史市 東京社 市工会 市工会 市工会	株式会社 大字門真 大字門真 大字門真 大字門真	(1006) (1006)	
	•							

(54) 【発明の名称】 回転プラシ装置およびそれを用いた電気機器

(57)【要約】

【課題】 回転ブラシ装置を備えた電気機器の小型軽量 化を図り、取扱い操作性を向上する。

【解決手段】 周面に少なくともブラシ2を設けた筒状体1aと、この筒状体1a内に配されロータ7とステータ8から成るモータ4と、このモータ4の回転を減速して前記筒状体1aを回転させる減速装置3とを備え、前記モータ4を前記筒状体1aの一端側に配し、前記減速装置3を前記筒状体1aの他場側に配したものである。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 周面に少なくともブラシ状の攪拌体、薄 板状の撹拌体および払拭体のいずれか一つを設けた筒状 体と、この筒状体内に配するモータと、このモータの回 転を減速して前記筒状体を回転させる減速装置とを備 え、前記モータを前記筒状体の一端側に配し、前記減速 装置を前記筒常体の他端側に配した回転ブラシ装置。

【請求項2】 モータのロータの片側に整流子を配し、 前記整流子に摺接するカーボンブラシを筒状体外に設け た請求項1記載の回転ブラシ装置。

【請求項3】 モータのロータの片側に登流子を配し、 前記整流子に摺接するカーボンブラシを筒状体内に設け た請求項1記載の回転ブラシ装置。

【請求項4】 筒状体の一端部をモータのステータを保 持するモータブラケットの外周で回転自在に支持し、筒 状体の他端部をモータのロータシャフトに連結した減速 機構を介して連結した請求項1~3のいずれかに記載の 回転ブラシ装置。

【請求項5】 筒状体のモータブラケット側の端部をモ ータブラケットの外周が内輪に圧入された第1ペアリン グの外輪で支持し、筒状体の減速ギアー機構側の端部で は減速ギアーブラケットに外輪を圧入した第2ベアリン グの内輪でロータのシャフトを回転自在に支持した請求 項4記載の回転ブラシ装置。

【請求項6】 減速ギアー機構を、ロータのシャフトに 固定した第1ギアーと、第1ギアーと筒状体の内周に設 けた第3ギア一間にあって噛合回転する第2ギアーと、 前記第2ベアリングと前記第2ギアーを支持する減速ギ アーブラケットで形成するとともに、筒状体をロータの シャフト上で回転自在に直接支持する第3ペアリングを 30 設け、前記第3ベアリングの内輪と前記第2ベアリング の内輪とで前記第1ギアーを挟持した請求項5記載の回 転ブラシ装置。

【請求項7】 ステータをマグネットで形成し、前記ス テータを保持するモータブラケットの外周と筒状体の内 周との隙間を筒状体の回転に支障を来たさない程度の最 小限に設定した請求項1記載の回転ブラシ装置。

【請求項8】 筒状体を導磁性体で形成した請求項7記 載の回転ブラシ装置。

【請求項9】 周面に少なくともブラシ状の攪拌体、簿 40 板状の撹拌体および払択体のいずれか一つを設けた筒状 体にモータを内蔵するとともに、筒状体両端近傍に一方 には外気と連通する第1開口部を、他方に第2開口部を 設け、前記第1開口部と第2開口部をモータの内部を通 じて連通させた回転ブラシ装置。

【請求項10】 モータをロータと、ロータの外周に配 されたステータで構成し、前記ロータのシャフトが直接 または減速手段を介して筒状体に結合された請求項9記 戯の回転ブラシ装置。

外周に回転自在に配されたロータで構成し、前記ロータ を減速手段を介して筒状体に結合した請求項9記載の回 転ブラシ装置。

【請求項12】 モータブラケットに第3開口部を設 け、前記第3開口部を第1開口部、第2開口部に連通さ せた請求項9記載の回転ブラシ装置。

【請求項13】 筒状体内に起風手段を設けた請求項9 記載の回転ブラシ装置。

【請求項14】 起風手段を、少なくともロータのシャ 10 フト、筒状体の内周、筒状体の関壁のいずれかに設けた フィンで形成した請求項13記載の回転ブラシ装置。

【請求項15】 第1開口部を筒状体の反モータ側に、 第2開口部を筒状体のモータ側に配した請求項9記載の 回転ブラシ装置。

【請求項16】 第2開口部を回転ブラシの軸方向と直 交する方向に向けて設けた請求項15記載の回転ブラシ 装置。

【請求項17】 モータ内部と連通する部位に圧力また は温度を検知する検知手段を設け、前記検知手段の検知 結果に応じてモータへの通電を制御する請求項1または 9記載の回転ブラシ装置。

【請求項18】 モータに流れる電流を検知する検知手 段を設け、前記検知手段の検知結果に応じてモータへの 通電を制御する請求項1または9記載の回転ブラシ装

【請求項19】 攪拌体または払拭体を筒状体の外周に 螺旋状または略V字状に配した請求項1または9記載の 回転ブラシ装置。

【請求項20】 請求項1または9記載の回転ブラシ装 置を少なくとも1個備えた電気機器.

【請求項21】 請求項1または17記載の回転ブラシ 装置を備え、温度を検知する検知手段として手動復帰型 サーモプロテクタを使用し、その感熱部をモータ側に、 復帰ボタンを機器本体の外面に位置させた電気機器。

. 【請求項22】 吸引用の電動送風機と連通するととも に下方に向かって開口した吸込室を設けた床ノズルを有 し、前記吸込室に請求項1または9記載の回転ブラシ装 置を配した電気機器。

【請求項23】 吸引用の電動送風機と、前記電動送風 機と連通するとともに下方に開口した吸込室を設けた床 ノズルを有し、前記吸込室に請求項9記載の回転ブラシ 装置を配し、第1、第2開口部を吸込室と隔離し、さら に機器本体の外郭に第1開口部と連通する外気取入口を 設けた銀気機器。

【請求項24】 第2開口部と吸込室を連通させた請求 項23記載の電気機器。

【請求項25】 外気取入口を床ノズルの上面に設けた 請求項23または24記載の電気機器。

【請求項26】 電動送風機と吸込室を少なくとも1本 【請求項11】 モータを、ステータと前記ステータの 50 のホースで連通させた請求項23または24記載の電気 機器.

【請求項27】 第2開口部を電動送風機と吸込室を連通する吸込口側に配した請求項23記載の電気機器。

【請求項28】 第2開口部を電動送風機と吸込室を連通する吸込口側と反対側に配し、前記第2開口部から排出されたモータ冷却風を回転ブラシの周囲を通過させるようにした請求項23記載の電気機器。

【請求項29】 第2開口部と連通する開口部を床ノズルの底部に設け、前記開口部と吸込室を連通させた請求項23記載の電気機器。

【請求項30】 圧力を検知する圧力検知手段を設け、 前記圧力検知手段の検知結果に応じてモータへの通電を 制御する請求項22または23記載の電気機器。

【請求項31】 床ノズルの底部の両側端と回転ブラシとの間にブラシ体を設けた請求項22記載の電気機器。

【請求項32】 吸引用の電動送風機と、塵埃を捕集する集塵室と、下方に向かって開口した吸込室を設けた床ノズルと、前記吸込室の一壁に設けられ前記電動送風機と連通する吸引口と、前記吸込室に請求項9記載の回転ブラシ装置を配し、前記床ノズルの上部に第1開口部と 20連通する外気取入口を設け、さらに前記吸引口を、前記床ノズルの幅方向で第1開口部と同一個に配した電気機器。

【請求項33】 前後に一対ずつ配した走行用ローラーと、床面の種類を検知する床面検知手段と、前記床面検知手段に連動して動作するスイッチと、請求項1または9記載の回転ブラシ装置とを備え、床面の種類に応じて筒状体を回転させるようにした電気機器。

【請求項34】 請求項1または9記載の回転ブラシ装置を内蔵し下方開口の吸込室を設けた床ノズルと、吸引 30 用の電動送風機と、塵埃を捕集する集塵室と、前記床ノズルに傾動自在に軸支された操作体とを設け、前記操作体を略垂直方向に立てたときに、前記回転ブラシ装置の筒状体の回転を停止するようにした電気機器。

【請求項35】 操作体の一部に、回転ブラシ装置の筒状体の回転を制御する制御手段を配した請求項34記載の電気機器。

【請求項36】 請求項1'または9記載の回転ブラシ装置を内蔵し下方開口の吸込室を設けた床ノズルと、吸引用の電動送風機と、塵埃を捕集する集塵室と、前記吸込 40室と電動送風機を連通する吸込み通路の一部に配された塵埃検知手段を設け、前記塵埃検知手段の出力に応じて回転ブラシ装置の筒状体の回転を制御するようにした電気機器。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は電気掃除機等に利用される回転ブラシ装置およびそれを用いた電気機器に関するものである。

[0002]

4

【従来の技術】従来の電気掃除機に用いられている回転 ブラシ装置は、床ノズル内に設けられた回転ブラシを掃 除機本体内に設けられた吸引のための電動送風機用モー タからベルトやギアーを介して駆動するか、回転ブラシ 用に床ノズル内に別設のモータで回転ブラシ外から駆動 していた。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】このような従来の構成では回転力の伝達のための機構に大きくスペースをとら10 れ、機器の小型化、軽量化に限界があり、取扱操作上からも不都合だった。

[0004]

【課題を解決するための手段】本発明は上記不都合を解決するために、回転プラシを回転駆動させるためのモータを回転プラシを構成する筒状体内に設け、モータのロータの回転力で駆動するとともに、モータの冷却や保護のための空気の流路についても配慮したもので、機器の小型化、軽量化が計られ、取扱い操作性の優れたものである。

20 [0005]

【発明の実施の形態】以下本発明の実施の形態について 図面を用いて説明する。

【0006】図1、2において、1 aは筒状体、2は筒状体1 aの外周面にV字状に植毛されたブラシで、両者で回転ブラシ1を構成している。ブラシ2は、目的や用途に応じてブラシ状の代りに、薄板状の授拌体や払ば体等であってもよい。また、ブラシ状の投拌体、薄板状の投拌体、払ば体を適宜組合わせて回転ブラシ1を構成してもよい。3 aは減速装置を構成する減速ギアーブラケット、4 aは筒状体1 a内に内蔵されたモータ4を保持するモータブラケット、5はカーボンブラシ、6は第1扇口部で筒状体1 aの外周に設けられている。

【0007】第1開口部6は筒状体1aの端部周面に形成されており、モータブラケット4aが取付けられる筒状体1の端部と反対側の端部に設けられる。32はモータブラケット4aに設けた通気用の透孔である。ブラシ2の植設はV字状に限らずヘリカル等とすることでも集塵撹拌効果を高めることができる。

【0008】7はモータ4のロータ、8はモータ4のス 40 テータ、このステータ8はモータブラケット4aの内面 に取付けられ、ロータ7の周面と間隙を設けて配置され ている。9はロータシャフトでロータ7と一体になって 回転する。10は整流子、この整流子10はロータ7の 端部に配され、かつその周面にカーボンブラシ5が器接 し、カーボンブラシ5、整流子10を介してロータ7に 電力が供給される。11は第1ベアリングで内輪にはモータブラケット4aの外周が圧入され、外輪は筒状体1 aの左端(モータ4個の端部)の内周に圧入され筒状体 1aのモータ4個を回転自在に支持する。カーボンブラ シ5は第一ベアリング11より外側、すなわち筒状体1 aのモータ4個の端部より外方に突出したモータブラケ ット4aの一部に設けられている.

【0009】カーボンブラシ5には電力供給のための配 **線を行うが、回転する筒状体1aより外側に配すること** で、配線作業性を良好にすることができる。また摩耗し たカーボンブラシ5の交換作業も容易である。12はモ ータブラケット4aの右側面(カーボンブラシ5と反対 側の端部)に設けた第3開口部で、モータ4内への外気 の流通を可能にし、モータ4の冷却を計る。13は第2 ベアリングで減速ギアーブラケット3aに圧入され、そ 10 の内輪でロータシャフト9の右端(モータ4と反対側の 端部)を支持する。

【0010】14は第3ベアリングで外輪が筒状体1a の一部 (筒状体1 aの反モータ4 側の側面の凹部) に圧 入され、その内輪にロータシャフト9が圧入されてい る。15は第1ギアーでロータシャフト9に固定され左 右両側を第2ベアリング13と第3ベアリング14とで 挟持されている。16は第2ギアーで減速ギアーブラケ ット3a上に植設した軸17に支えられ第1ギアー15 に伝達し、筒状体1aを減速駆動する。

【0011】19はロータ7の両側に設けられたモータ ベアリングでモータブラケット4aに保持されている。 このように構成することで減速装置3を採用しても筒状 体1aは第1ベアリング11と第3ベアリング14で支 持され高精度でスムーズな回転が得られ騒音の発生も少 ない。

【0012】また、筒状体1aを導磁性材料で形成すれ は、モータ4の効率を更に向上させることができる。筒 状体1aの両端部に重量物であるモータ4、第1ギアー 30 15, 第2ギアー16などの減速ギアーおよび減速ギア ープラケット3aとをバランスよく配することができ、 筒状体1aを回転させる場合に重量バランスが良好なの で回転ブレが発生しにくく、しかも上記重量物が回転ブ ラシ1の両端部に近いので回転プレの発生は少なくな

【0013】20は検知手段で、吸引通路内の圧力ある いはモータ4の温度あるいはモータ4に流れる電流を検 知し、検知した圧力、温度、電流が異常であればモータ 4への通電を遮断し、モータ4を保護あるいはその異常 40 発熱を防止するものである。

【0014】例えば、回転ブラシ1にゴミなどが引っか かりロック状態となると、モータ4の温度あるいはモー タ4に流れる電流が過大となり、この異常を検知するこ とでモータ4の保護、異常発熱防止ができる。

【0015】また、モータ4を冷却するために吸引風を 利用(後述する)しているが、掃除機本体内の集塵室4 8内に配した集塵袋44の目詰まり等で吸引風による吸 引力が低下することを吸引通路内の圧力で検知し、圧力 が低下してモータ4の冷却が不十分になっても、モータ 50 果を得るために各フインA24, B25, C26を単独

4への通電を遮断して異常発熱の防止を行うことができ ٥.

【0016】21は外気導入室で、筒状体1aに設けら れた第1開口部6への外気の連通を図る。22は床ノズ ルでこの床ノズル22内に回転ブラシ1が配置される。 【0017】23はホースで、ホース23の一端は床ノ ズル22の役方に設けた吸引口38に接続され、ホース 23の他端は床ノズル22の後方に傾動自在に取付けた 電気掃除機本体内の集塵室48、吸引用の電動送風機4 3へと連通する。

【0018】27は床ノズル22内でかつ筒状体1aの 両端部を囲むように突出して設けた仕切壁で、電動送風 機43の吸引力が作用する吸込室28と、筒状体1aの 端部に設けた第1開口部6の位置する外気導入室21、 およびモータブラケット4aに設けた透孔32とを隔離 するとともに、透孔32個の仕切壁27の一部に開口し た連絡口27aにより吸込室28での吸引作用が得られ るようにしている。

【0019】つまり、吸引作用により外気を外気導入室 の回転を筒状体1aの内周に形成された第3ギアー18 20・21、第1開口部6、筒状体1a内、モータブラケット 4a内、透孔32を通し、モータ4を冷却するようにし ている。本実施例ではホース23を左右2本備えている が、ホース23が1本の場合、透孔32個の仕切壁27 の一部に開口した連絡口27aにより吸込室28に連通 すると透孔32に直接吸引力が働きモータ4の冷却効果 が上がる。この場合、吸引口38と連絡口27aが近く に位置し、吸引口38の強力な吸引力が得られる。

> 【0020】また、ホース23が一本の場合、透孔32 側の仕切壁27の一部に開口した連絡口27aの反対側 にホース23を位置させると、透孔32を通じて連絡口 27aより吸引された空気が吸込室28を横方向に移動 しブラシ2によって掻き上げられた塵埃を効率よくホー ス23へと移送する。この連絡口27aの反対側にホー ス23を位置させることが、床ノズル22の幅方向で吸 引口38と第1開口部6を同一側に配したこととなる。 なお、吸込室28内に回転ブラシ1が位置し、その回転 ブラシ1の下方に対応する床ノズル22の底部には開口 部45が設けられ、回転ブラシ1が床面側に臨むように なっている。

【0021】図3に示すように、カーボンブラシ5を筒 状体1a内に枘めて、更にコンパクトな構成にしている ので床ノズル22の幅を更に有効に利用あるいは一層の 小型化ができる。

【0022】また図3に示すように、減速装置3を省き 直接回転ブラシ1を回転駆動するとともに筒状体1a内 でモータ4の内部に風を送り冷風効果を得るための手段 として、ロータシャフト9にフィンA24を設けたり、 筒状体1aの内周にフィンB25や筒状体1aの側壁に フィンC26を突出させて設けてもよい.必要な冷却効 に設けたり、あるいは各フインA24, B25, C26 を組合わせて配置するようにしてもよい。

【0023】図4は、温度を検知する検知手段として手 動復帰型サーモプロテクタ29を用いた例を示し、30 はその感熱部、31は手動復帰ボタンである。従って、 使用中に温度上昇等の異常が発生したら自動停止し、そ の後、温度が自然に下っても再び動作し始めることがな いようにし、再始動の時は、異常原因を確認し、その原 因を除去後、手導復帰ボタン31を操作しなければなら ない。よって手動でしか再始動させることができないよ 10 うにしている。

【0024】図5はアウターロータ型モータを内蔵した 回転ブラシ装置を示すもので、 図3と較べて大きく異な る点は、筒状体1aの内間にマグネットからなるロータ 33を嵌入し、床ノズル22内で両端部が支持固定され たモータシャフト35にステータ34を固定し、ステー タブラケット36の外周を内輪に圧入した第1ベアリン グ11の外輪を介して筒状体1 aの左端を回転自在に支 持し、一方筒状体1aの右端では筒状体1aの便壁をベ アリング37を介して回転自在に支持するようにしたも 20

【0025】38は床ノズル22の吸込室28からホー ス23を通して空気を吸込むための吸引口である。実施 例ではホース23を2本用いた例を示すが、1本だけ用 いてもよく、そのときの吸引口28は片側に1つだけで

【0026】図6で39は床ノズル22の上面に設けた 外気取入口である。外気取入口39が設けられている部 分は吸込室28と仕切壁27で隔離された外気導入室2 1の空間F (図2参照) に対応し、一方モータブラケッ 30 ト4aに設けた透孔32は、外気取入口39と反対側の 吸込室28と隔離された空間Eに臨んでいる。この空間 Eの仕切壁27の一部には図7(a)に示すように吸込 室28と連通する連絡口27aが設けられているので、 吸引用の電動送風機43の吸引力が吸込室28に作用す ると、連絡ロ27aに吸引力が作用し、次いで透孔3 2、筒状体1a内、第1開口部6、空間Fへと吸引力が 作用し、外気取入口39から外気を取込むこととなる。 【0027】そしてこの取込まれた外気によりモータ4 る。また、図7 (b) に示すように、空間Eに対応する 床ノズル22の本体底面に凹部40を設け、この凹部4 0に空間Eおよび吸込室28に連通する開口部41を設 けることで、吸込室28の吸引力が空間Eに作用し、矢 印のような空気の流れが発生し、上述の通りモータ冷却 が行える。

【0028】この場合は、凹部40が位置する床面の塵 埃も合わせて吸込室28側に吸引することができる。 な お、外気取入口39を床ノズル22の上面に設けること で、回転ブラシ1で掻き上げる塵埃を吸入することを抑 50 64は位相制御手段で、前述の塵埃検知手段63の出力

制でき、冷却風内に塵埃が混じることなく、モータ4を 冷却できる。

【0029】 図8,9において、Gは集塵室48および 電動送風機43を内蔵した掃除機本体で、この下部が床 ノズル22の後部に傾動自在に取付けられている。

【0030】図10において、43は吸引用の電動送風 機、44は集磨室48内にある集磨袋、45は床ノズル 22の底面に設けた開口部、46は床ノズル22内に設 けた回転ブラシである。この床ノズル22および回転ブ ラシ46は図1ないし図7に示した床ノズル22と回転 ブラシ1と同じである。

【0031】図11において、46aはヘリカルに植毛 されたブラシ、47は開口部45の左右に設けられたブ ラシ体で、方向性をもって植毛されたブラシ状体が固定 されていて、ここでも糸くず等をピックアップできるよ うになっている。

【0032】なお、実施例では回転ブラシ1又は46を 1つ用いていたが複数個備えた回転ブラシ装置とするこ とも可能である。

【0033】図12(a)において、49は回転ブラシ4 6を用いた回転ブラシ装置を備えた電気掃除機等の電気 機器で、前後に一対ずつの床接地用ローラ54を備え る。50はばね51で下方に付勢されたアクチュエータ 52の下端に回動自在に設けられ床面を検知する検知ロ ーラーで、前記検知ローラー50が上昇すると、スイッ チ53をオンし、回転ブラシ装置に内蔵されたモータ5 6を動作させる。

【0034】42は床面である。図12(b)は床面42 に敷かれたカーペット55で、ばね51の付勢力に抗し て検知ローラー50が上に押し上げられ、スイッチ53 がオンの状態を示す図である。図12(c)はその電気回 路を示し、57は電源、56は回転ブラシ装置に内蔵さ れたモータである.

【0035】58は後述のモータの回転制御用の可変抵 抗器である。このように構成したので、カーペット上に 電気掃除機を移動させると、接地用ローラ54が押上げ られて運転がが可能となる。

【0036】又、図13(a)において、59は床ノズル 22に傾動自在に軸支された操作体で垂直状態に立てら を冷却するのである。図7(a)で42は清掃床面であ 40 れたときスイッチ60をオフにして回転ブラシ装置への 通電をオフにする。61は操作体59に設けた制御手段 で、前述の可変抵抗器58を操作して回転ブラシ46の 回転速度を制御する。62は集塵室48に設けられたフ ィルターで回転ブラシ46で掻き上げた塵埃を福集す

> 【0037】63は発光、受光素子等からなる塵埃検知 手段で、集塵室48に吸込まれる塵埃を検知するもの で、検知された塵埃の量に応じて回転ブラシ46の回転 速度を変化させる。図13(b)はその電気回路を示し、

に応じてモータ56の制御を行い、回転ブラシ46の回 転数を可変する。

【0038】位相制御手段64は操作部61での設定で 座块検知による回転速度設定が選ばれると上述した制御 を行うが、使用者が任意に回転数を選択できるようにす るため塵埃検知による回転速度設定とは別に高・中・低 の回転速度設定ができるようにしている。

[0039]

【発明の効果】本発明の請求項1~36に記載の発明によれば、機器の小型軽量化と、モータの冷却や保護安全 10 が図れ、取扱い操作性の向上した電力消費効率のよい掃除機を実現できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に一実施例を示す回転ブラシ装置の外観 斜視図

【図2】同回転ブラシ装置を組込んだ電気機器の要部断面上面図

【図3】同回転ブラシ装置を組込んだ電気機器の他の実 施例の要部断面上面図

【図4】同回転ブラシ装置を組込んだ電気機器の他の実 20 施例の要部関断面図

【図5】同回転ブラシ装置を組込んだ電気機器の他の実施例の要部断面上面図

【図6】図2のA-A側断面図

【図7】(a) 図3のB-B側断面図(本体底面を床面につけた場合)

(b) 図3のB-B関節面図 (本体底面を床面から離

した場合)

【図8】電気機器の一例であるたて型電気掃除機の外観 図

10

【図9】同電気掃除機の背面図

【図10】同電気掃除機の要部断面図

【図11】同電気掃除機の床ノズルの下面図

【図12】(a) 他の実施例を示す電気機器の側断面図(床面上での使用時)

- (b) 同側断面図(核後上での使用時)
- 10 (c) 同電気機器の電気回路図

【図13】(a) 他の実施例に示す電気機器の側断面図

(b) 同電気機器の電気回路図

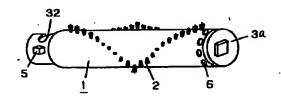
【符号の説明】

- 1 回転ブラシ
- 1a 筒状体
- 2 ブラシ
- 3 減速装置
- 3a 減速ギアーブラケット

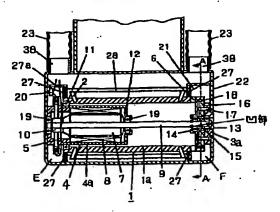
0 4 モータ

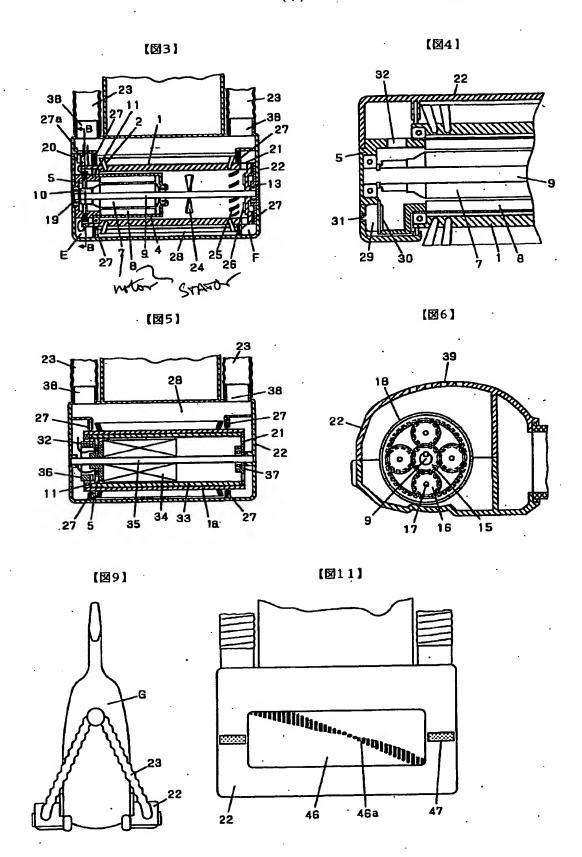
- 4a モータブラケット
- 6 第1開口部
- 9 ロータシャフト
- 12 第3開口部
- . 22 床ノズル.
 - 32 透孔

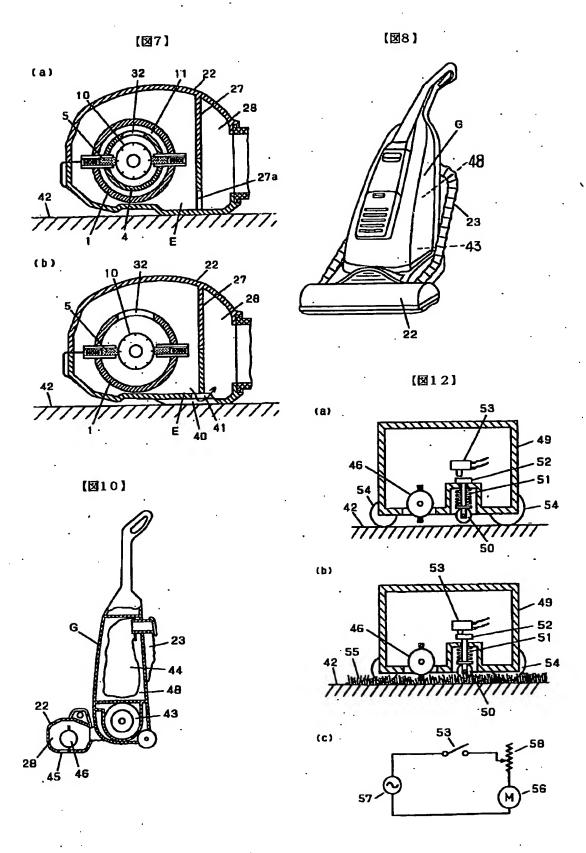
(図1)



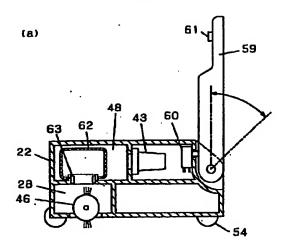
【図2】

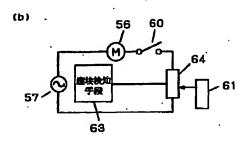






【図13】





フロントページの続き

(51) Int.Cl.⁶ A 4 7 L 9/28

識別配号

FI A47L 9/28

H D

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRÁY SCALE DOCUMENTS
LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потигр.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.